

コード起点プロダクトライン開発

2025年7月11日

山田 悠貴

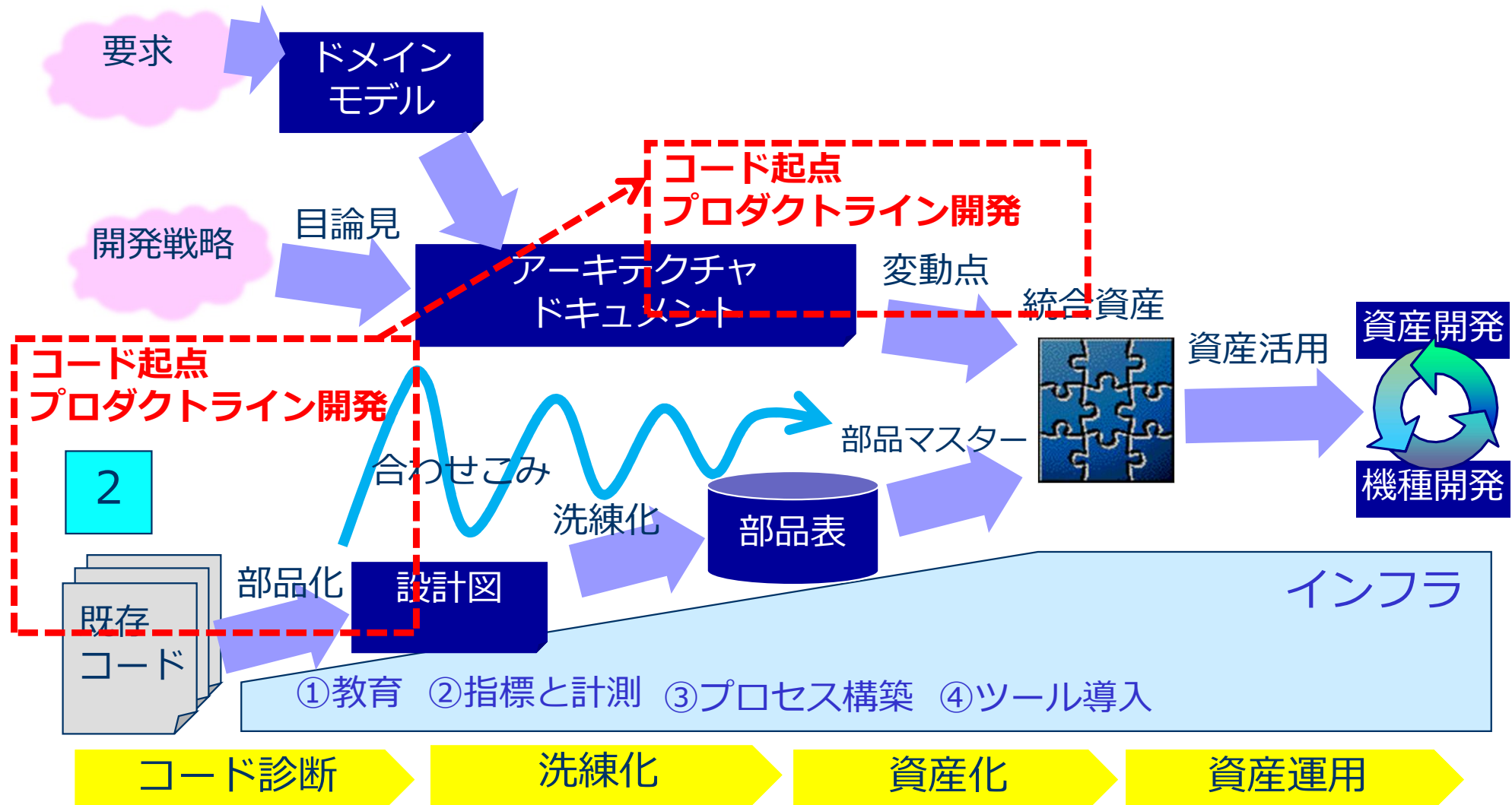
ビースラッシュ株式会社

1. ソフトウェアの資産化
2. 7STEPコード起点プロダクトライン開発
3. AtScopeを使った手順紹介
4. まとめ：コード起点での資産化

1. ソフトウェアの資産化

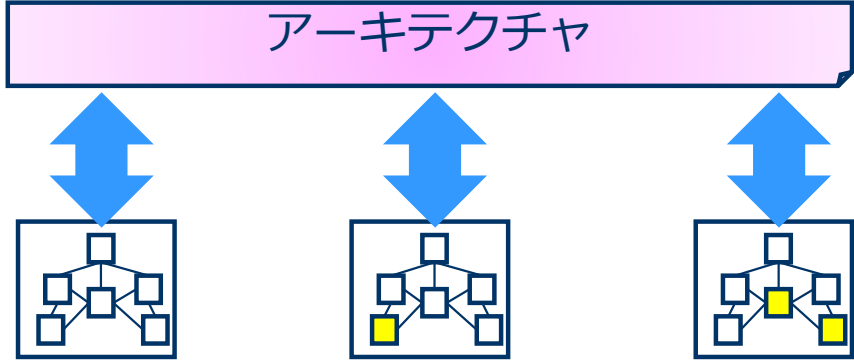
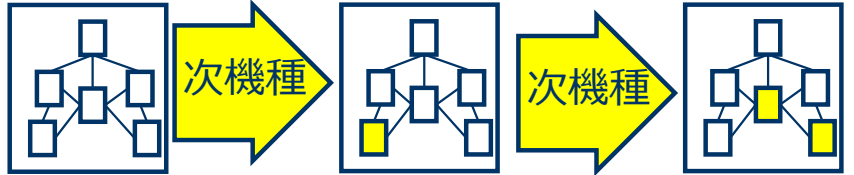
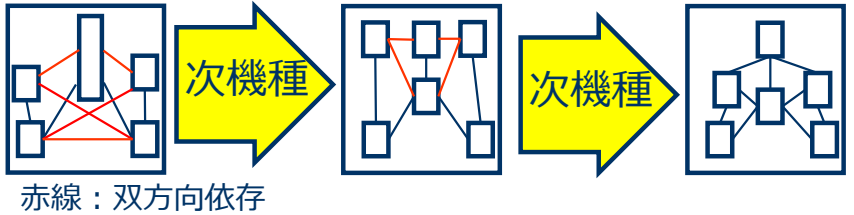
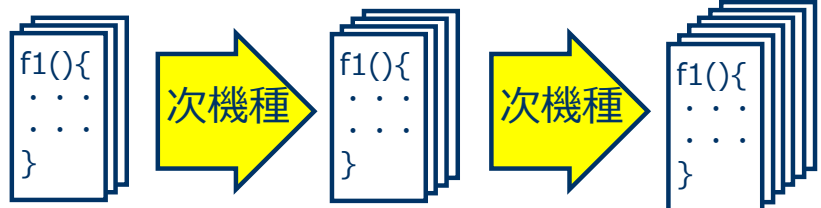
ソフトウェアアーキテクト活動

アーキテクチャとコードの同期で戦略的開発を実現



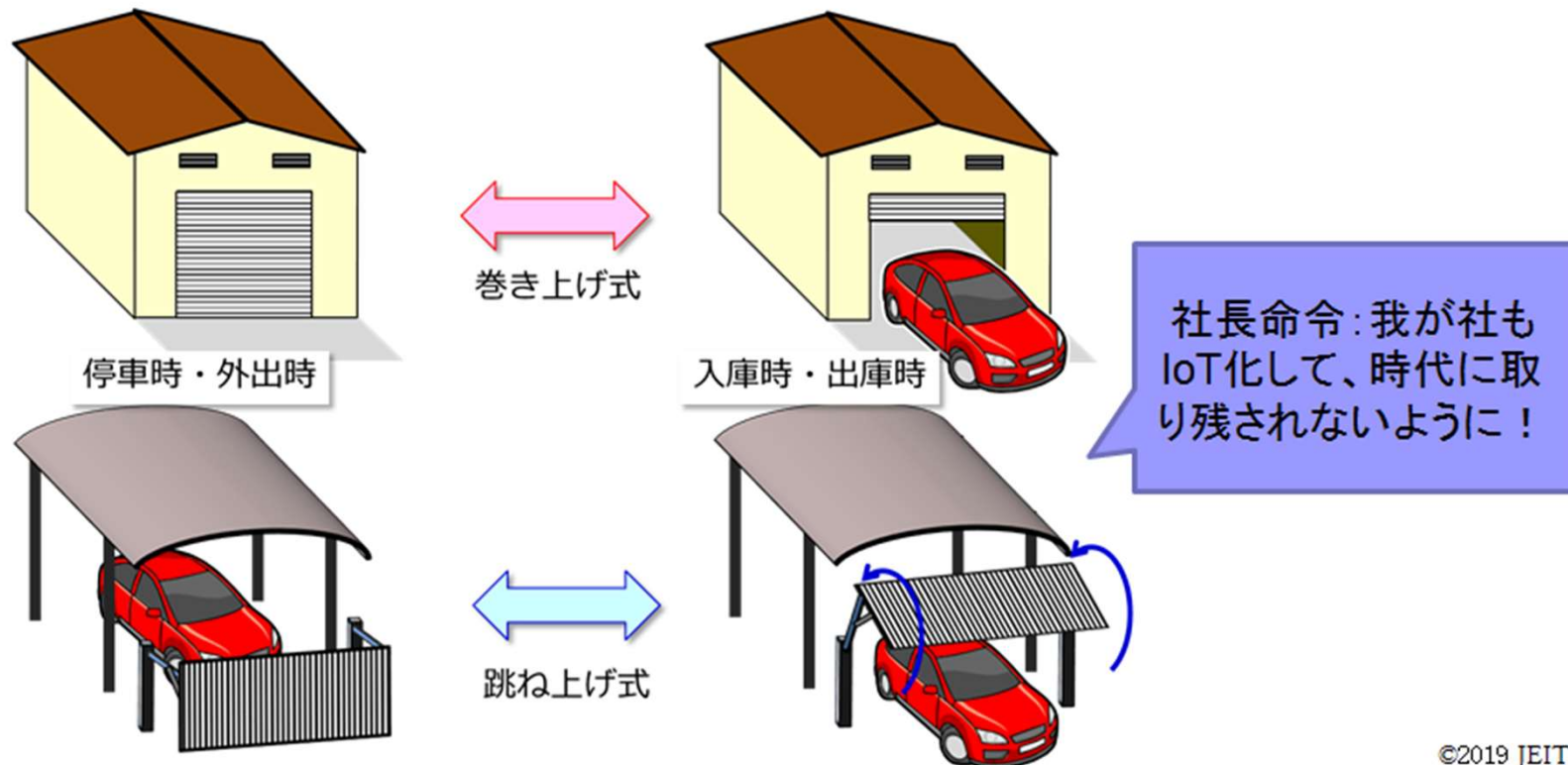
ソフトウェアの資産化

アーキテクト活動での
戦略的なソフトウェアの資産化

Lv	再利用方式	概念図	重要な施策
4	プロダクトライン		アーキテクチャ スコーピング 変動点管理
3	プラットフォーム (部品化再利用)		部品化 設計図 設計技法
2	リファクタリング	 赤線：双方向依存	高凝集 疎結合
1	ソースコード流用		人海戦術（時間を かけての引き継ぎ） 水際作戦（大量の テストで品質確保）

例題：JEITAスマートガレージ

- 現行システムの目的:クルマから降りることなく、ガレージを開閉する
 - 雨に濡れないで、ガレージを開閉する
 - クルマを止めてアイドリングすることなく、ガレージを開閉する
 - ガレージドアを開けたまま／施錠しないまま外出するのは防犯上望ましくない



©2019 JEITA

<https://home.jeita.or.jp/cgi-bin/page/detail.cgi?n=1155&ca=1#top>

2. 7STEPコード起点プロダクトライン開発

7STEPコード起点プロダクトライン開発

STEP	アクティビティ
1	全体俯瞰
2	単方向依存
3	提供インタフェース定義
4	スコーピング
5	フィーチャ定義
6	変動点マップ
7	可変性実装

2-1. 全体俯瞰

動くコードの構造を見える化する

ソースコードを局所的に見えても構造は分からない
ファイル単位に呼出関係を書いても粒度が細かすぎる



フォルダ単位の構造図を作る！

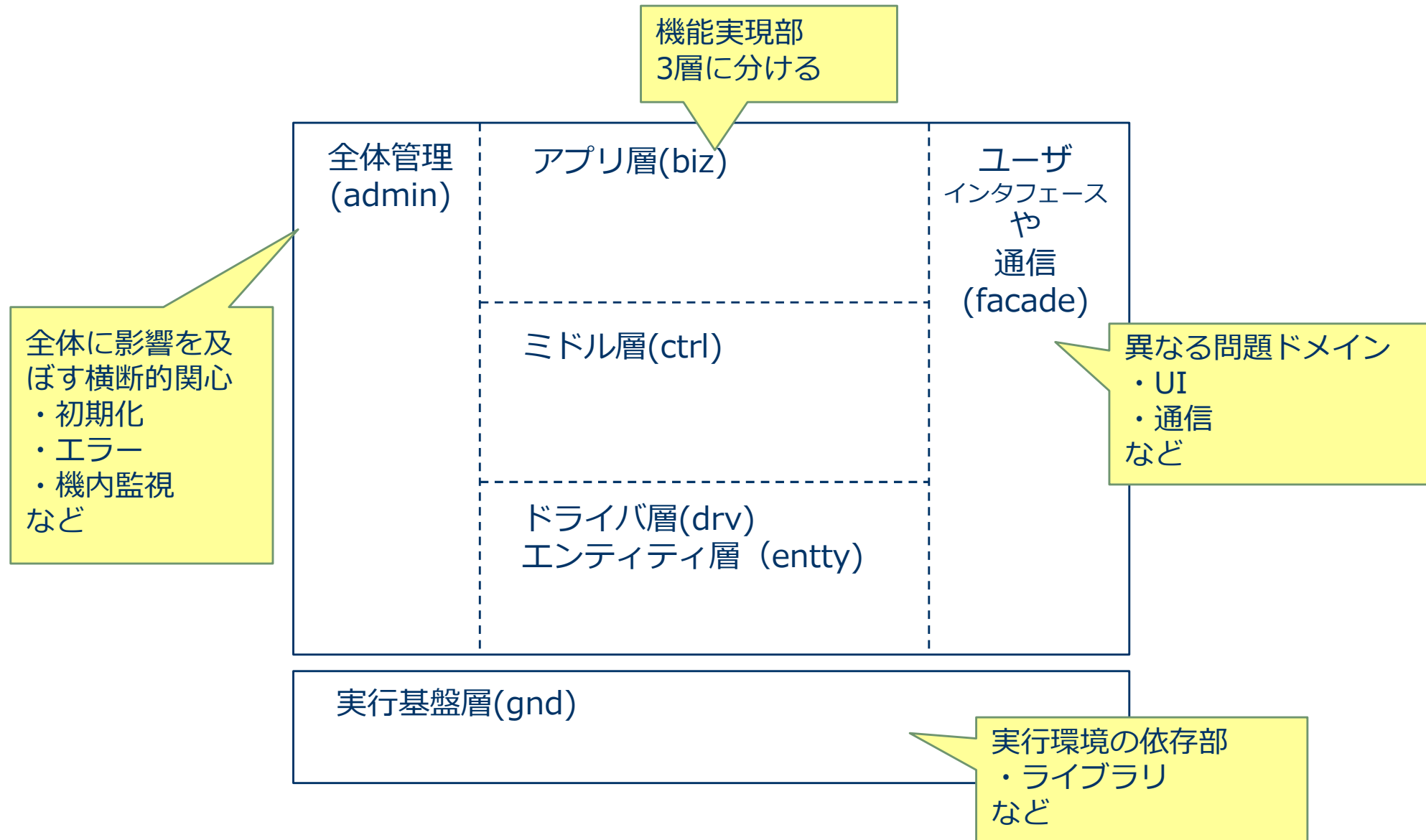
- アーキテクチャに従ってフォルダを作り、全体を俯瞰する

具体的な手段は

- フォルダ形状でアーキテクチャの意図を表現
 - 水平垂直分割
 - 「A2Gアーキテクチャ」と呼んでいます（次シート）
- フォルダ単位の図面化
 - AtScopeはコンパイルできなくても図面化します！
 - フォルダを作って、コードを移動することで、構造図がでます

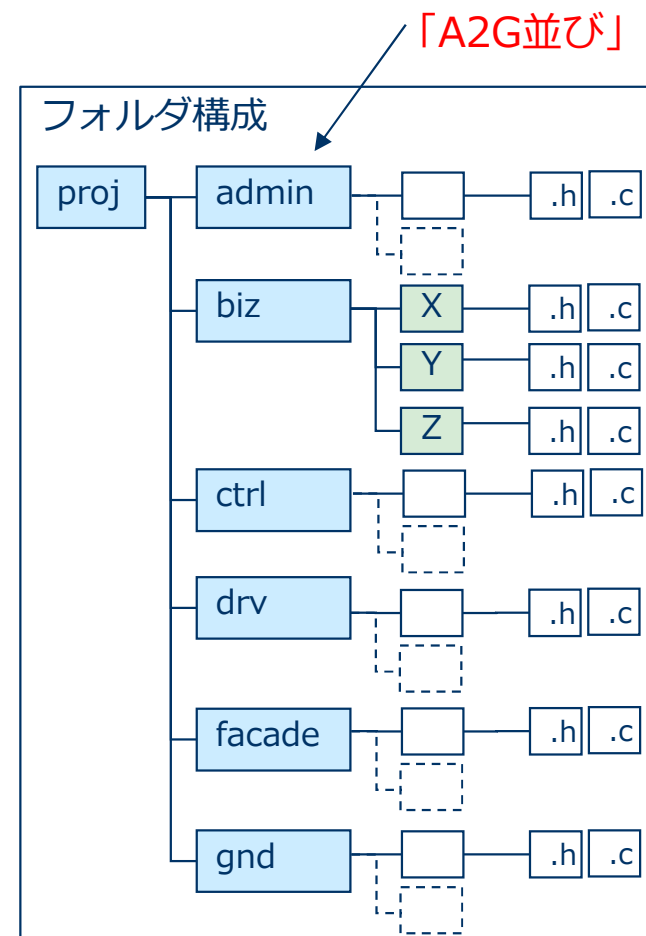
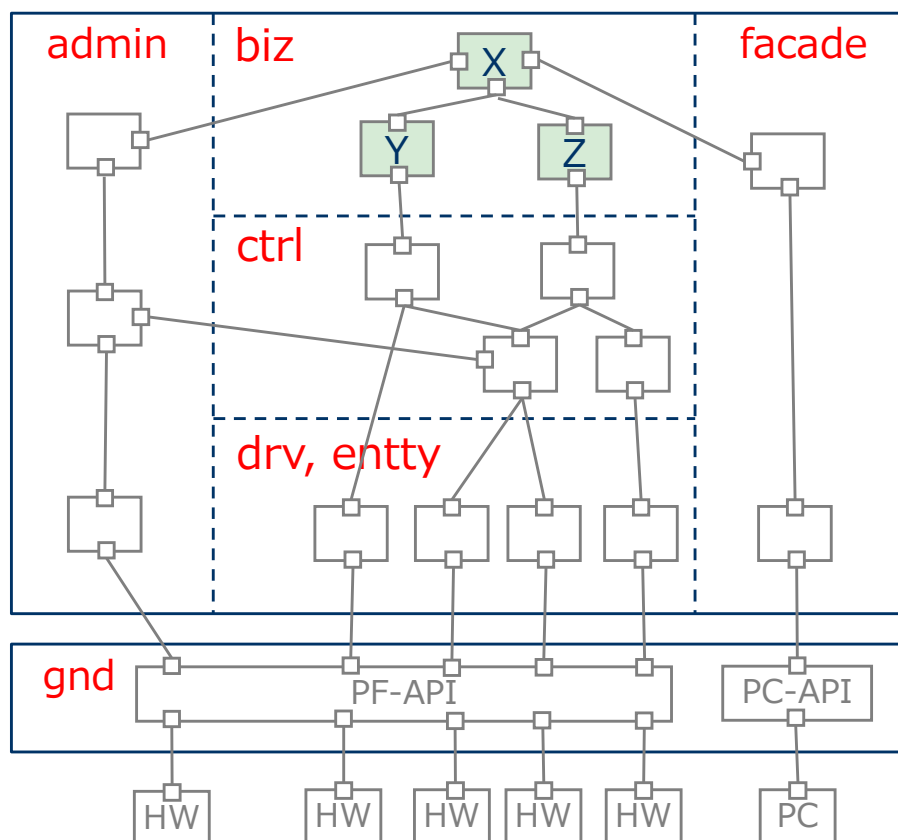
静的構造の型：A2Gアーキテクチャ

■ 水平垂直分割する



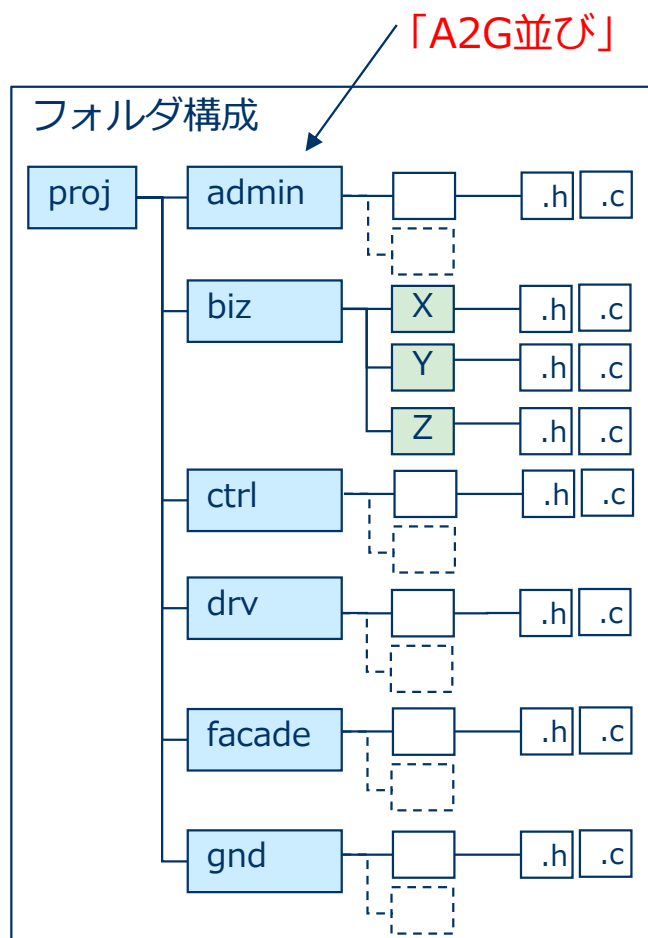
A2Gアーキテクチャとフォルダ構成

- システム全体を水平垂直分割して、コンポーネントを置く
 - 中央部をアプリ層(biz)ーミドル層(ctrl)ードライバ層(drv ,entty)----- drvはハードウェア(HW)呼出し
enttyはデータベース(DB)呼出し
 - 左側に横断的関心(admin)、右側に異なるドメイン(facade)
 - 下部にライブラリ利用(gnd)

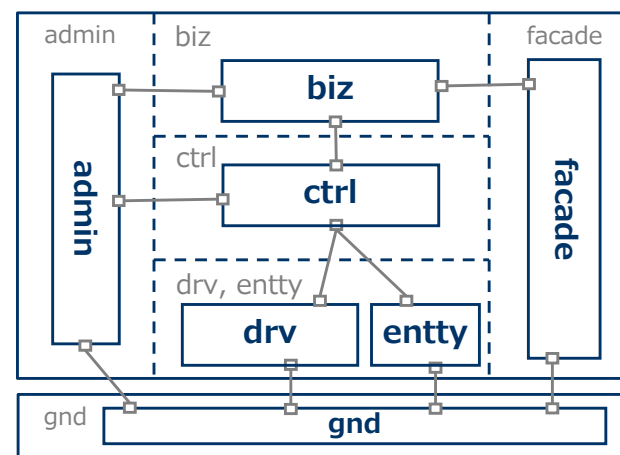


フォルダ単位の静的構造図

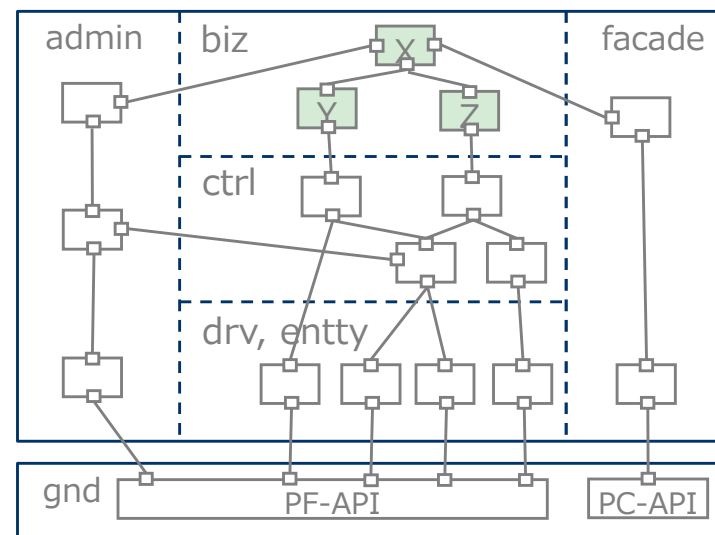
- フォルダ指定場所で**粒度**を変えることができる
 - ルート直下フォルダでは、全体を7個のコンポーネントで図面化
 - 2層目フォルダでは、より粒度の小さい単位で図面化



ルート直下
フォルダ



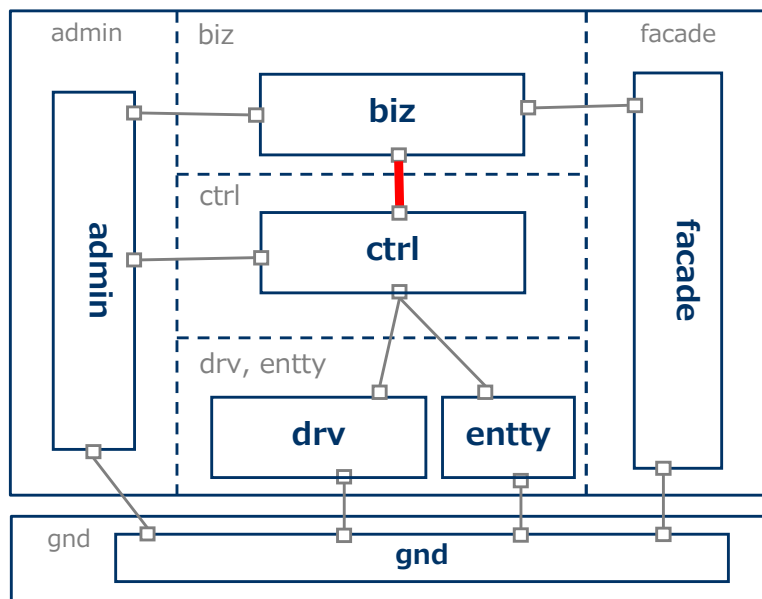
2層目フォルダ



2-2. 単方向依存

アーキテクチャにインパクトを与えるコードを改善

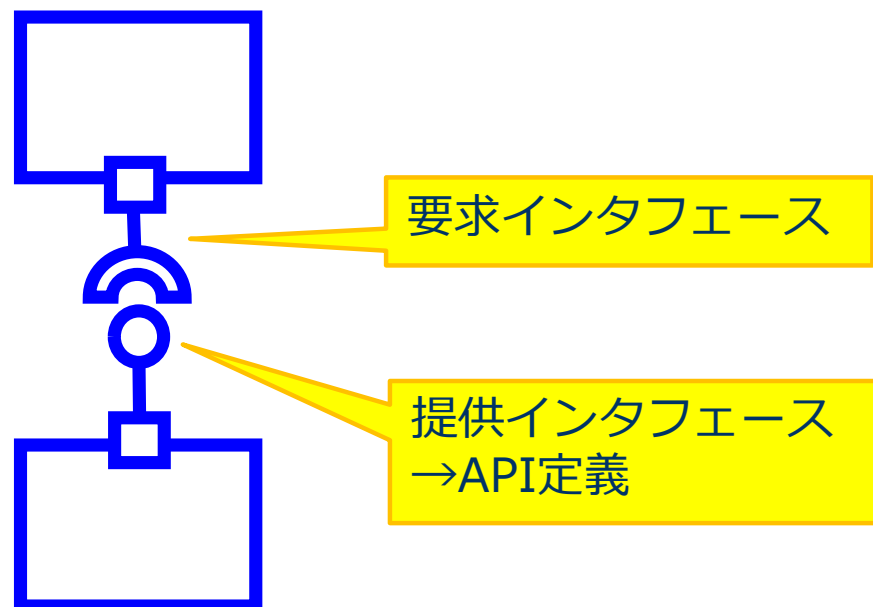
- 場当たりにコードをリファクタリングしても品質はそれほど上がりません
- アーキテクチャにインパクトを与える個所を改善
 - フォルダ単位の双方向依存を、単方向依存へ
 - 単方向依存にすることで、置換可能になります



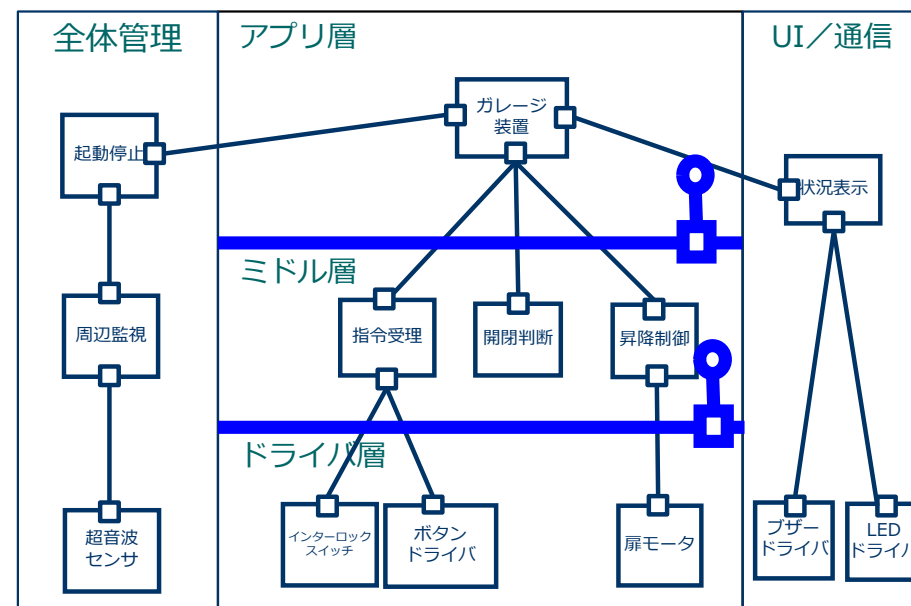
2-3. インタフェース定義

フォルダ間のインタフェースを定義

- フォルダ間の関数呼出しの集合をインタフェースとして定義します
 - 提供インタフェース群をAPIとして定義
- 列挙してみることで均質さを向上します
 - 粒度の異なる呼び出しが見つかる



レイヤー毎の提供インタフェース

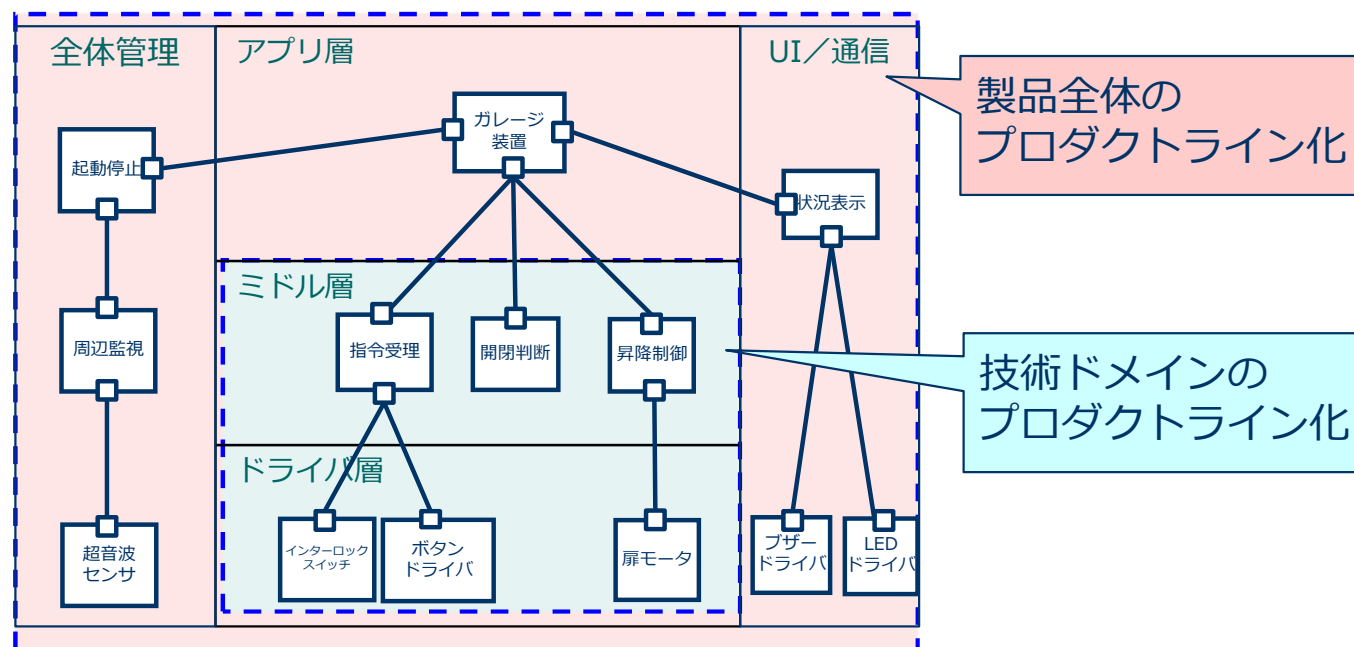


2-4. スコーピング

プロダクトライン化する単位を決める

コンポーネント構造図を括って単位（スコープ）を決める

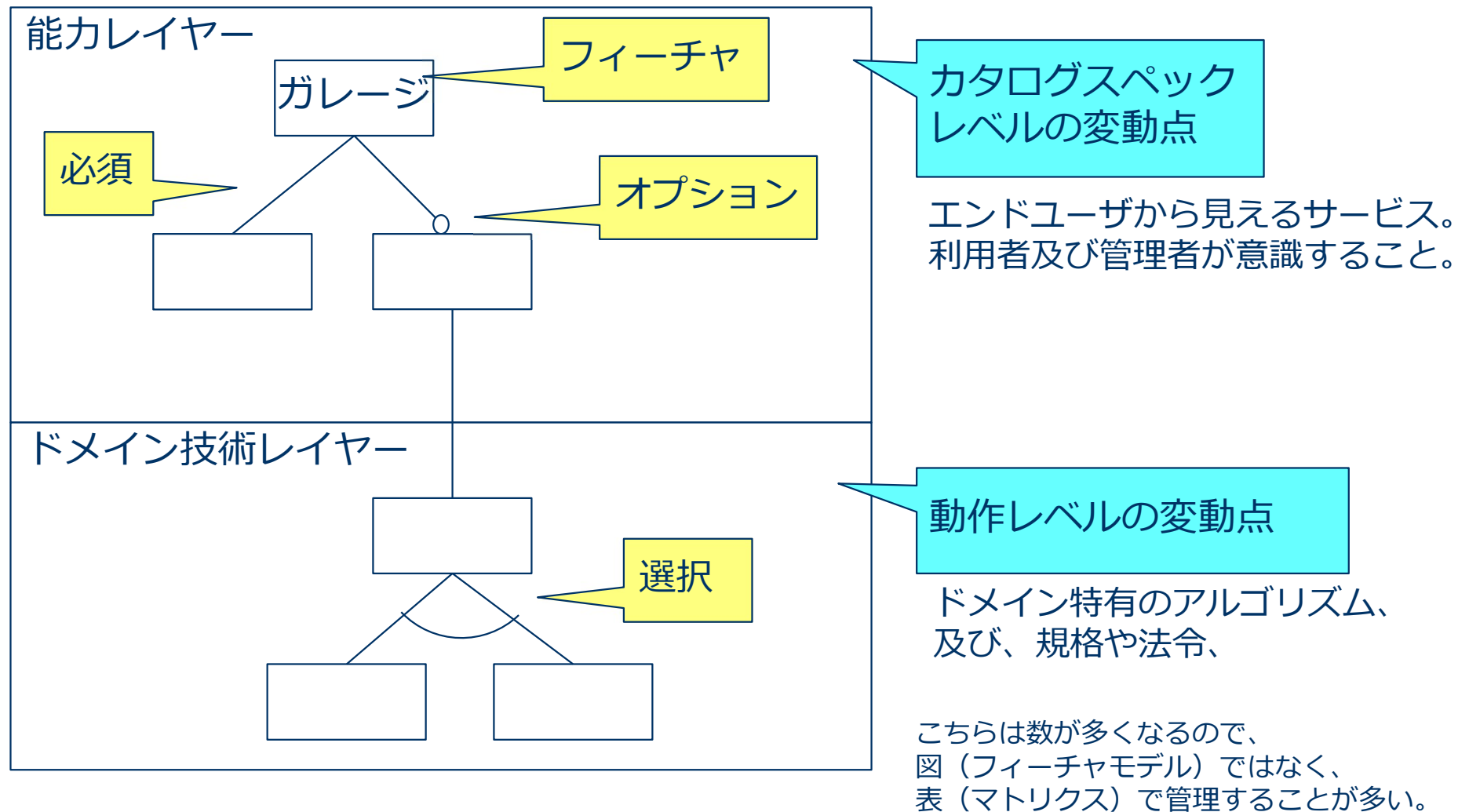
- 製品全体のプロダクトライン化
- 技術ドメインのプロダクトライン化



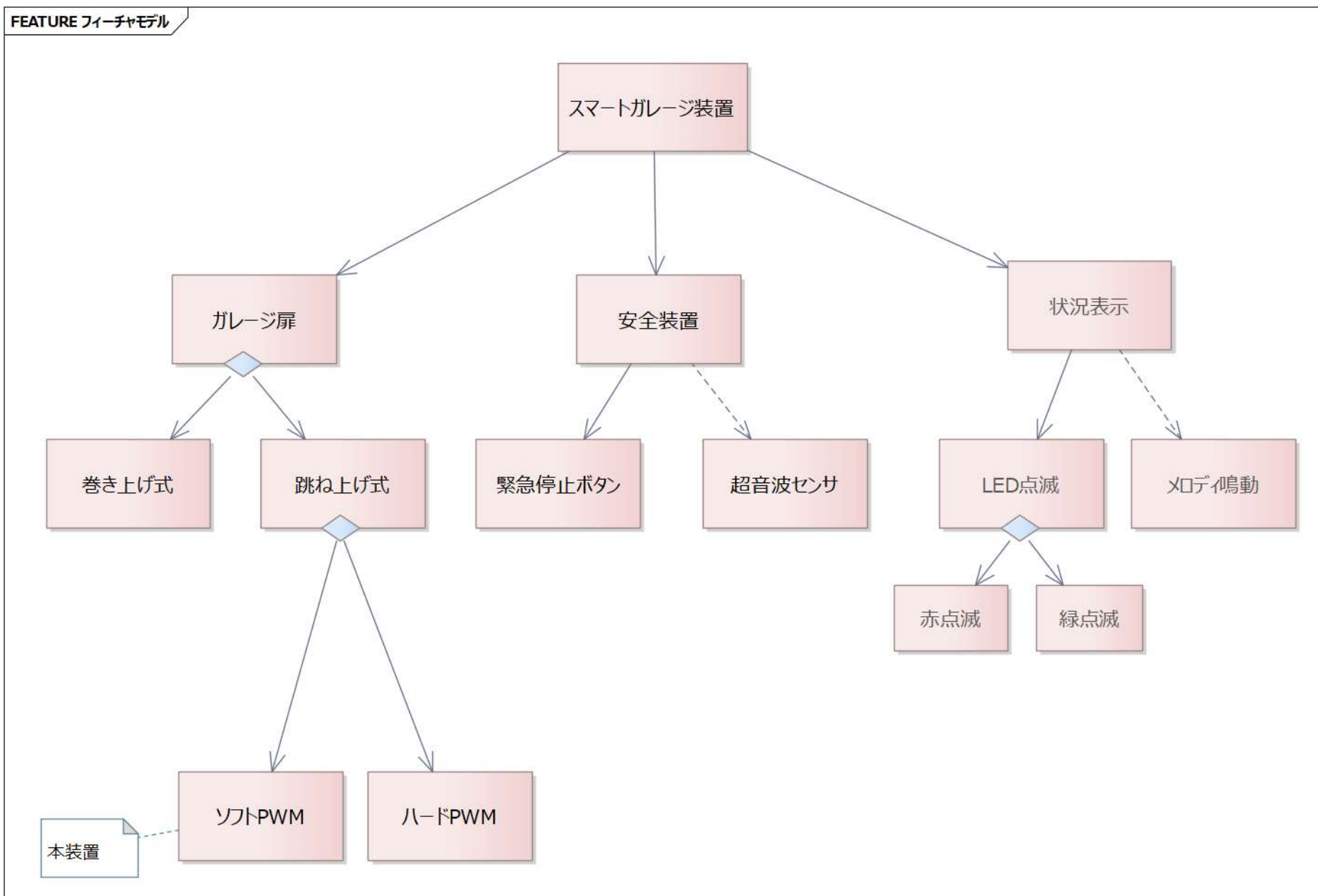
2-5. フィーチャ定義

変動点管理：フィーチャモデル

- オプションや選択を図解する



フィーチャモデルの例

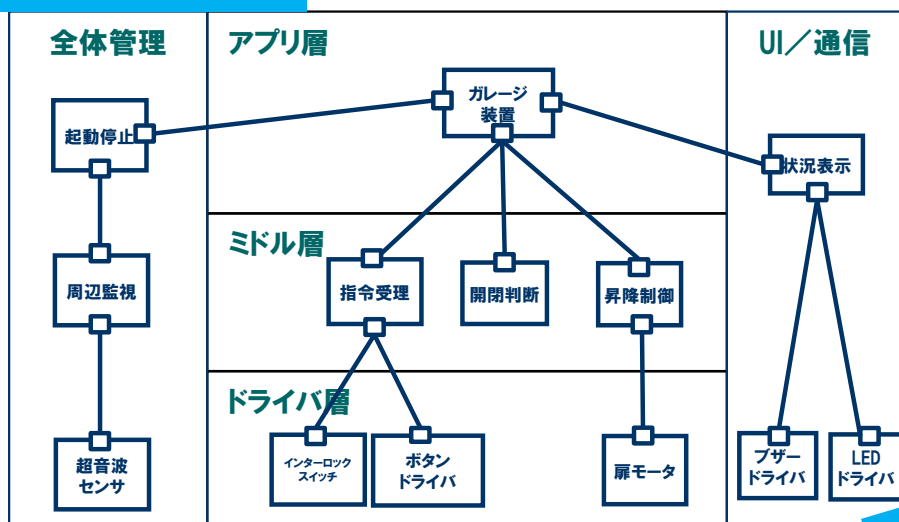


2-6. 変動点マップ

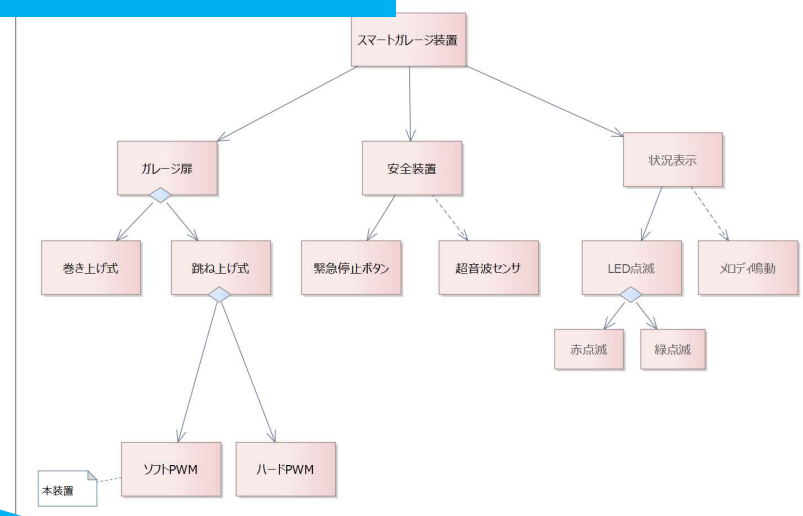
変動点マップ

- どのコンポーネントにどの変動点が含まれているか

静的構造図



フィーチャー図



変動点マップ

コンポーネント フィーチャ	アプリ層	ミドル層			ドライバ層			全体管理			UI			
	ガレージ装置	指令受理	開閉判断	昇降制御	スイッチ	インターロック	ボタンドライバ	扉モータ	起動停止	周辺監視	超音波センサ	状況表示	ブザードライバ	LEDドライバ
ガレージ扉				○										
跳ね上げ式								○						
安全装置											○			
状況表示												○	○	
LED点滅														○

2-7. 可変性実装

- いつ機能を確定するか

- 遅い確定の方が、機能の柔軟さを作り込める
 - ◆ Late Binding
 - ◆ 関数ポインタの差し替えなどで実現
- 早い確定の方が、テストがしやすく、品質の早期安定へ



変動点の設計

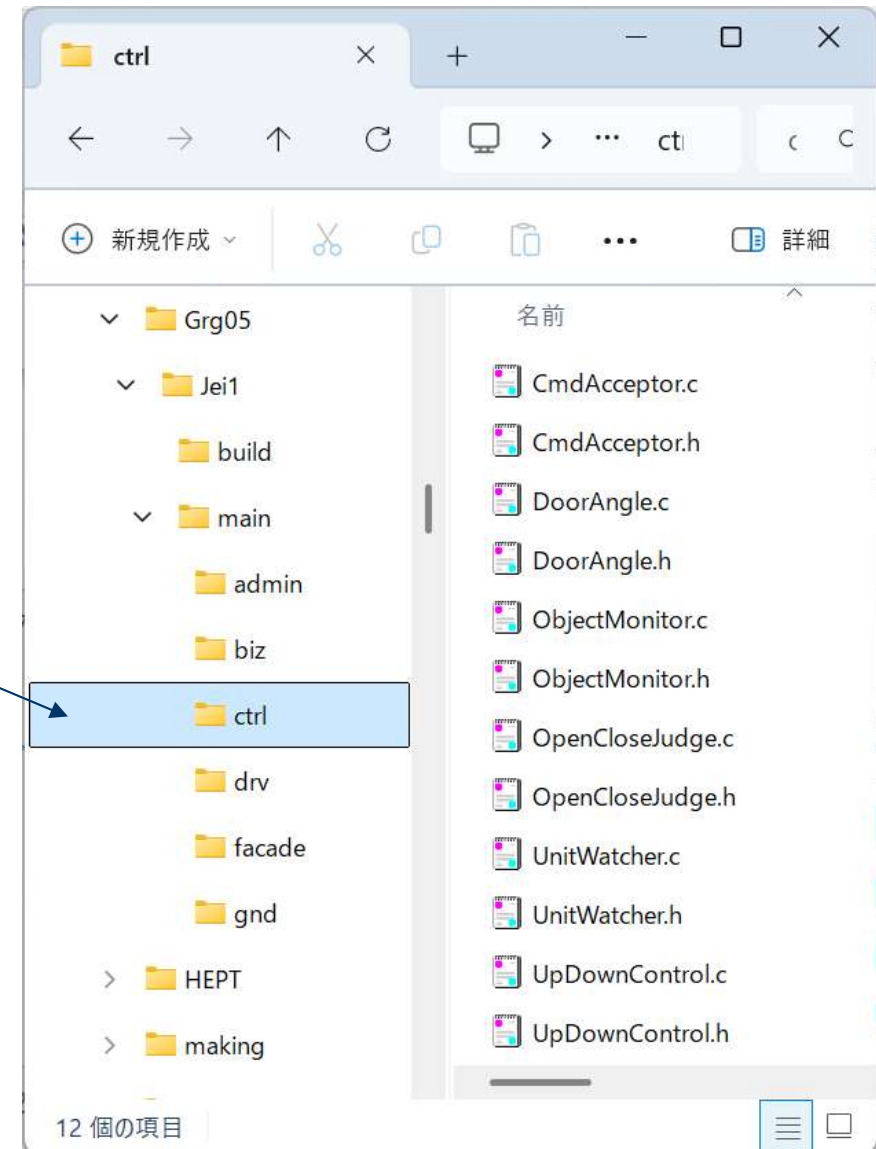
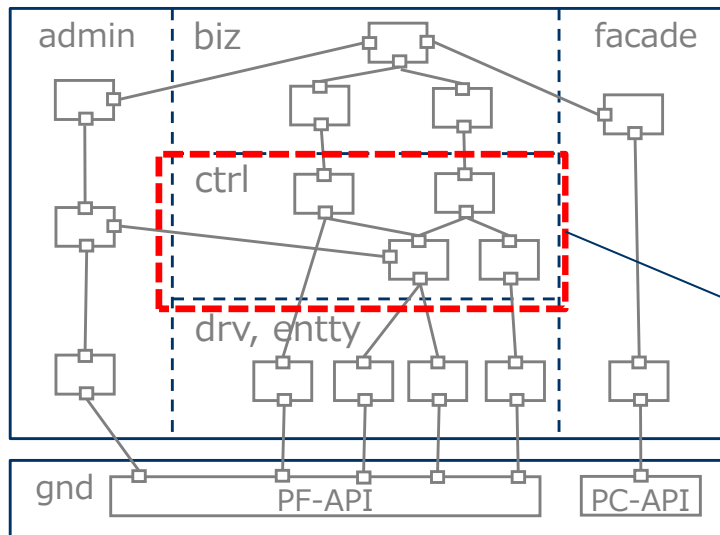
確定時	方法	概要
コンパイル時	別名ファイル	Makefileでコンパイル対象のファイルを差し替える
	条件コンパイル	コンパイルスイッチでコンパイル対象の領域を切り替える
	フックメソッド	変動点の関数を集めたファイルを差し替える
リンク時	実行ファイル	分割コンパイルして、実行ファイルをリンク時に変える
初期化時	コンフィグ設定	装置構成などのコンフィグ設定で、動作するプログラムを切り替える
	ファクトリ	機能設定などに応じて、クラスから生成するインスタンスを変える（オブジェクト指向的）
実行時	仮想関数	関数ポインタ（コールバック関数）のアドレスを、プログラムで切り替える。

3. AtScopeを使った手順紹介

3-1. 全体俯瞰

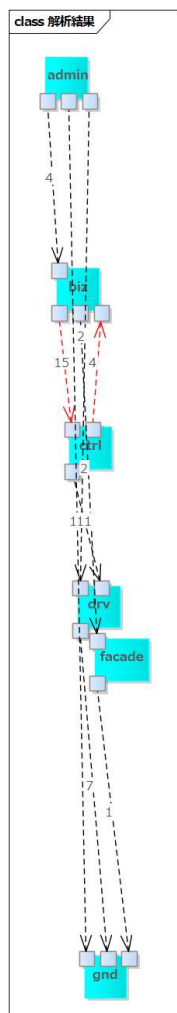
A2G配置のフォルダを作りファイルを移動

- admin-biz-ctrl-drv-facade-gndというフォルダを作り、ファイルを入れる

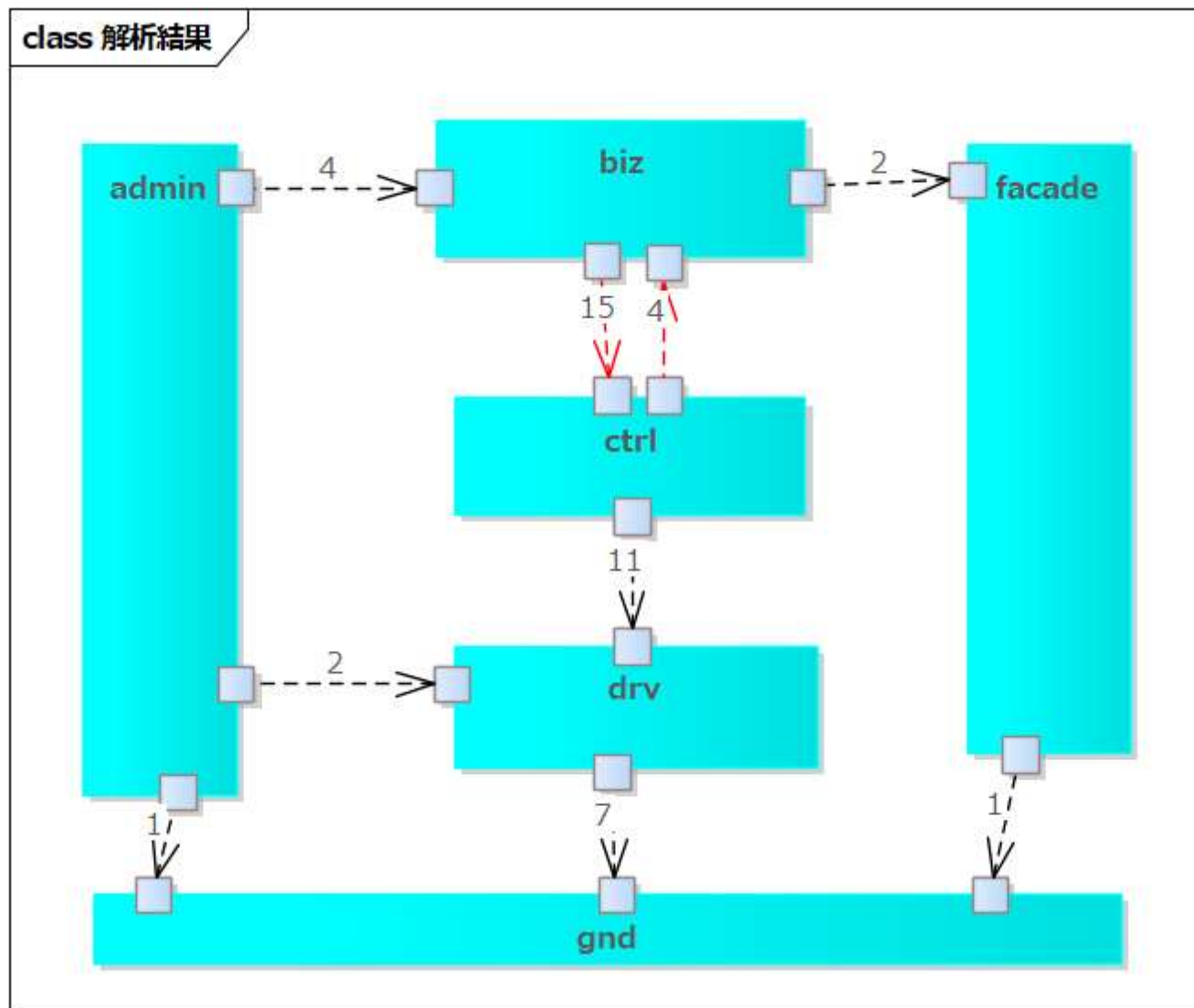


フォルダ単位のコンポーネント図を生成し、配置を変更

- AtScopeでコンポーネント図を出力

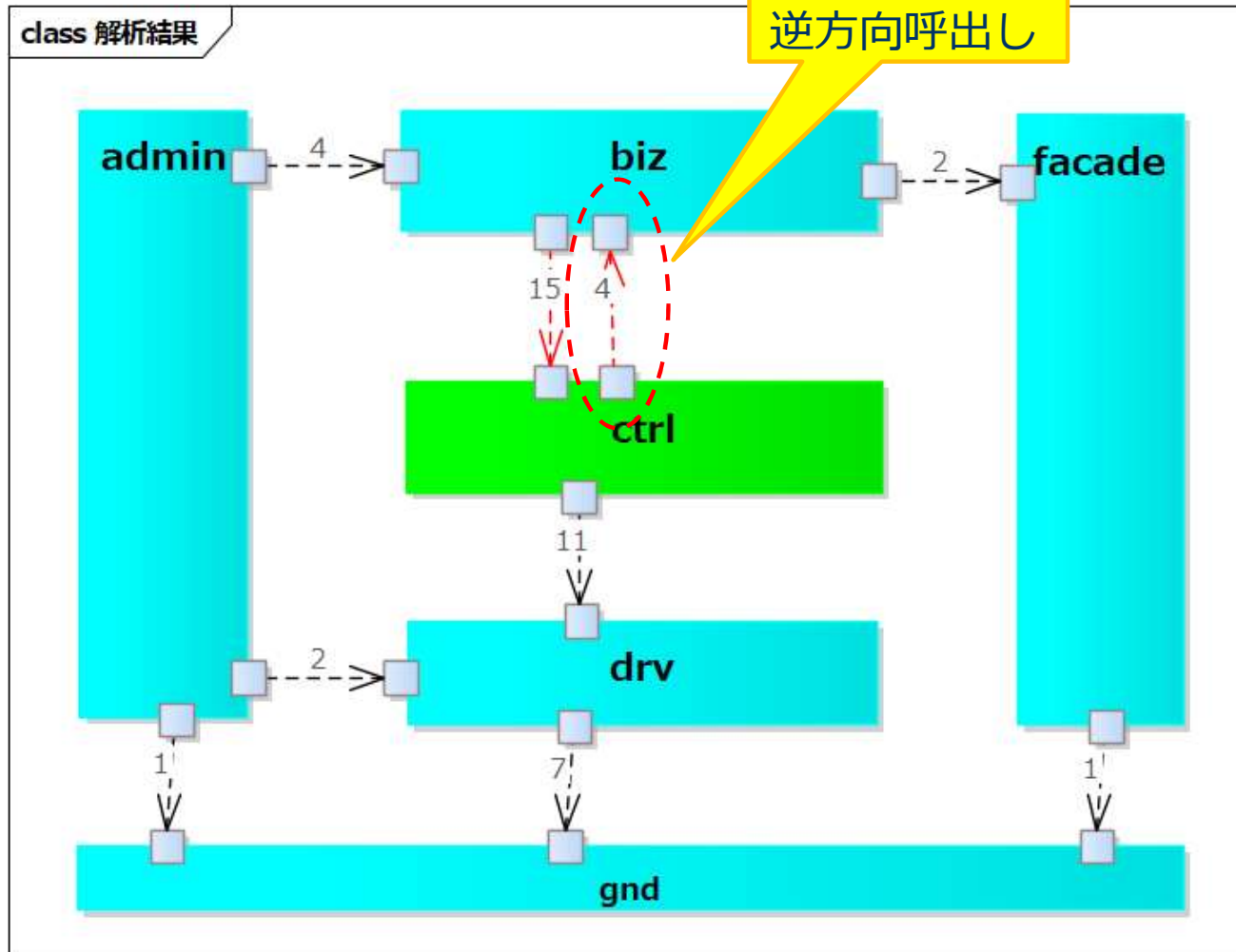


手動で配置
を整える



3-2. 単方向依存

単方向化すべき箇所を特定



4つの
逆方向呼出し

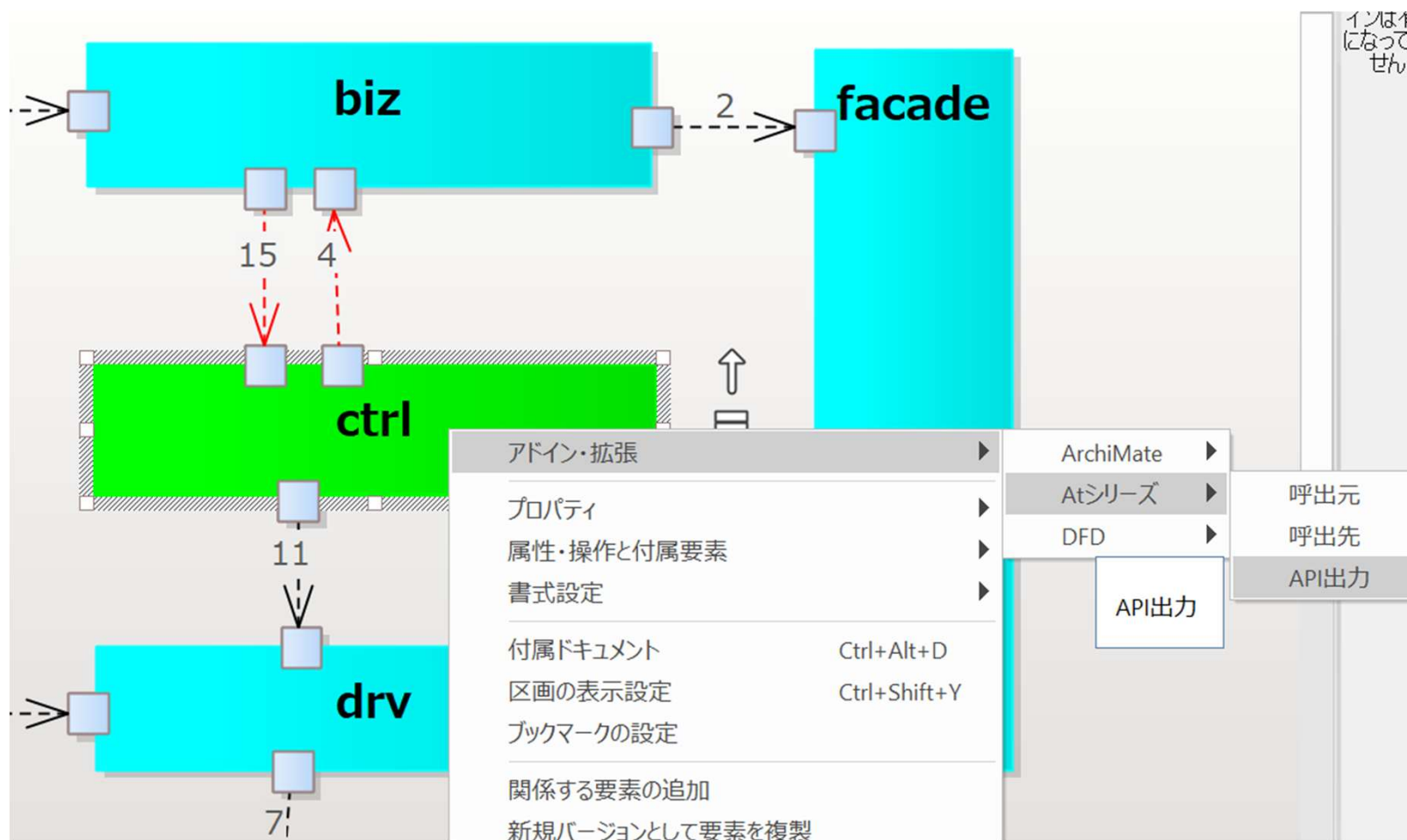
戦略的にリファクタリング
を行う

AtScopeでは、
双方向呼び出しを
赤線で表示

3-3. インターフェイス定義

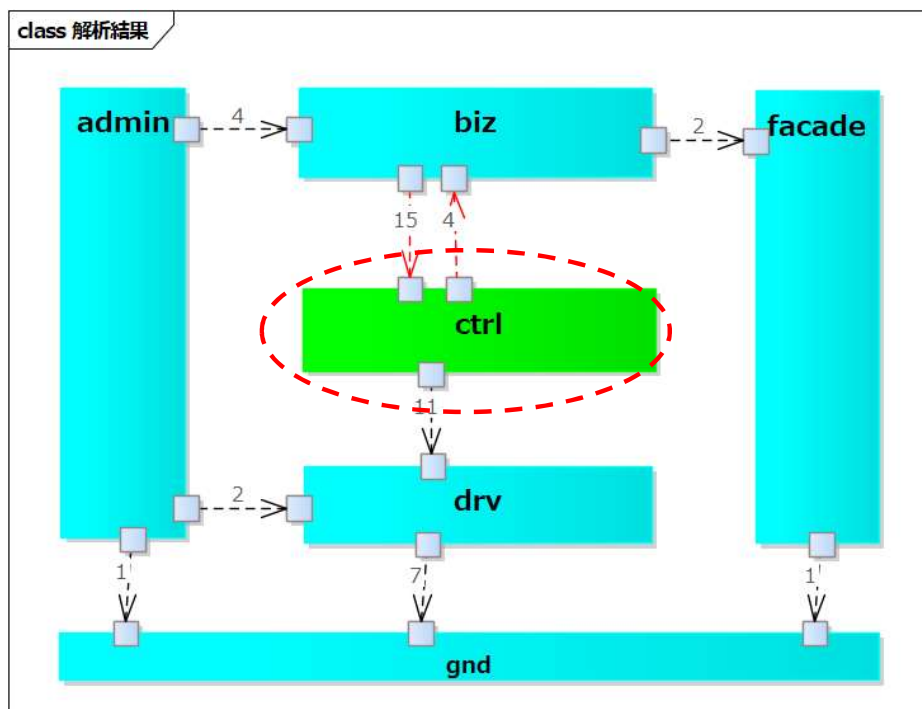
AtScopeでの関数一覧出力

- 要素を右クリック⇒「アドイン・拡張」⇒「Atシリーズ」⇒「API出力」で、呼出し一覧をcsvファイルへ出力



ctrl層のAPI一覧

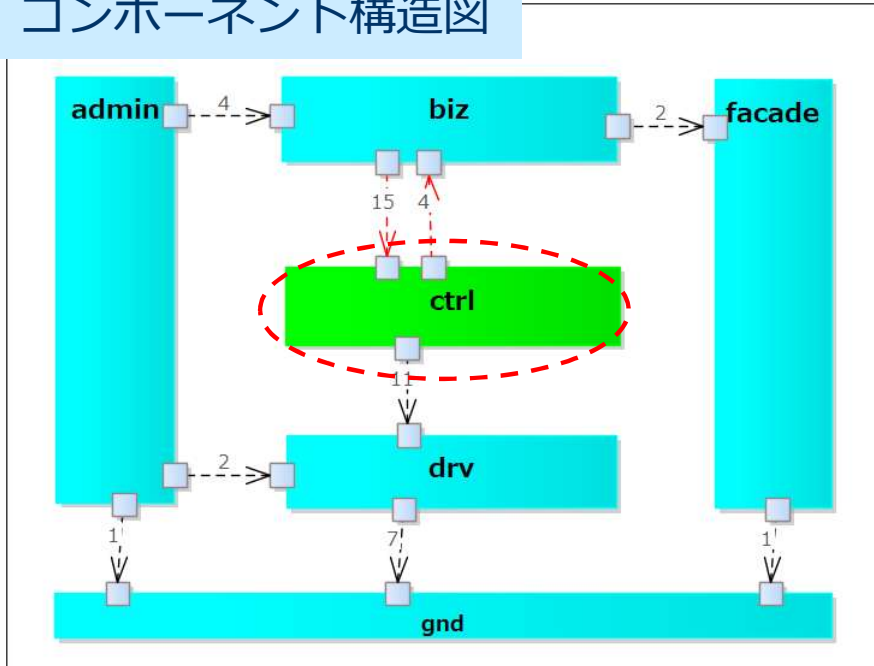
- コンポーネント間の関数呼出しを列挙
 - 整理することでコンポーネントのAPIとして定義できる



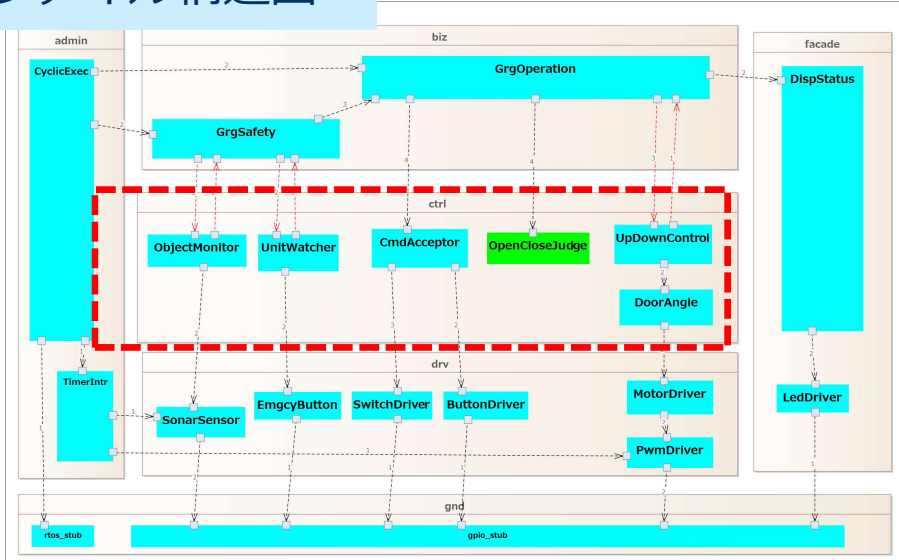
呼出元ファイル	呼出元関数	呼出先ファイル	呼出先関数
GrgOperation	go_init	CmdAcceptor	ca_init
GrgOperation	go_init	OpenCloseJudge	oj_init
GrgOperation	go_init	UpDownControl	uc_init
GrgOperation	go_run	CmdAcceptor	ca_chkLock
GrgOperation	go_run	CmdAcceptor	ca_rcvCommand
GrgOperation	go_run	OpenCloseJudge	oj_judgeOpenClose
GrgOperation	go_run	UpDownControl	uc_moveDoor
GrgOperation	go_rcvOpenClose	UpDownControl	uc_operateDoor
GrgOperation	go_ntfyReached	OpenCloseJudge	oj_reached
GrgOperation	go_stopEmergency	OpenCloseJudge	oj_stopped
GrgOperation	go_dispStatus	CmdAcceptor	ca_isLock
GrgSafety	gs_init	UnitWatcher	uw_init
GrgSafety	gs_init	ObjectMonitor	om_init
GrgSafety	gs_run	UnitWatcher	uw_monEmergency
GrgSafety	gs_run	ObjectMonitor	om_monObject
CmdAcceptor	ca_init	SwitchDriver	sd_init
CmdAcceptor	ca_init	ButtonDriver	bd_init
CmdAcceptor	ca_init	SwitchDriver	sd_readSwitch
CmdAcceptor	ca_chkLock	SwitchDriver	sd_readSwitch
CmdAcceptor	ca_rcvCommand	ButtonDriver	bd_readButton
DoorAngle	da_init	MotorDriver	md_init
DoorAngle	da_stepAngle	MotorDriver	md_rotate
ObjectMonitor	om_init	SonarSensor	smgr_init_sonar
ObjectMonitor	om_monObject	SonarSensor	smgr_get_pulsewidth
UnitWatcher	uw_init	EmgcyButton	eb_init
UnitWatcher	uw_monEmergency	EmgcyButton	eb_readEmgcyButton
ObjectMonitor	om_monObject	GrgSafety	gs_ntfyDetection
ObjectMonitor	om_monObject	GrgSafety	gs_ntfyRemoved
UnitWatcher	uw_monEmergency	GrgSafety	gs_stopEmergency
UpDownControl	uc_moveDoor	GrgOperation	go_ntfyReached

ctrl層の呼び出し関係

コンポーネント構造図



ファイル構造図



呼出元ファイル	呼出元関数	呼出先ファイル	呼出先関数
GrgOperation	go_init	CmdAcceptor	ca_init
GrgOperation	go_init	OpenCloseJudge	oj_init
GrgOperation	go_init	UpDownControl	uc_init
GrgOperation	go_run	CmdAcceptor	ca_chkLock
GrgOperation	go_run	CmdAcceptor	ca_rcvCommand
GrgOperation	go_run	OpenCloseJudge	oj_chkLock
GrgOperation	go_run	UpDownControl	uc_chkLock
GrgOperation	go_rcvOpenClose	UpDownControl	uc_rcvOpenClose
GrgOperation	go_ntfyReached	OpenCloseJudge	oj_ntfyReached
GrgOperation	go_stopEmergency	OpenCloseJudge	oj_stopped
GrgOperation	go_dispStatus	CmdAcceptor	ca_isLock
GrgSafety	gs_init	UnitWatcher	uw_init
GrgSafety	gs_init	ObjectMonitor	om_init
GrgSafety	gs_run	UnitWatcher	uw_monEmergency
GrgSafety	gs_run	ObjectMonitor	om_monObject
CmdAcceptor	ca_init	SwitchDriver	sd_init
CmdAcceptor	ca_init	ButtonDriver	bd_init
SwitchDriver	sd_readSwitch	SwitchDriver	sd_readSwitch
ButtonDriver	bd_readButton	ButtonDriver	bd_readButton
DoorAngle	da_init	MotorDriver	md_init
DoorAngle	da_stepAngle	MotorDriver	md_rotate
ObjectMonitor	om_init	SonarSensor	smgr_init_sonar
ObjectMonitor	om_monObject	SonarSensor	smgr_get_pulsewidth
UnitWatcher	uw_init	EmgcyButton	eb_init
UnitWatcher	uw_monEmergency	EmgcyButton	eb_readEmgcyButton
GrgSafety	gs_ntfyDetection	GrgSafety	gs_ntfyDetection
GrgSafety	gs_ntfyRemoved	GrgSafety	gs_ntfyRemoved
GrgSafety	gs_stopEmergency	GrgSafety	gs_stopEmergency
GrgOperation	go_ntfyReached	GrgOperation	go_ntfyReached

呼び出されている関数が
提供インタフェース
API定義

利用している関数が
要求インタフェース

逆方向呼出し
⇒コールバック
などで単方向化

4. まとめ：コード起点での資産化

7STEPコード起点プロダクトライン開発

STEP	アクティビティ	要点
1	全体俯瞰	静的構造で全体を俯瞰する
2	単方向依存	双方向依存をリファクタリングして置換しやすくする
3	提供インタフェース定義	関数コールを集約してAPI定義する
4	スコーピング	プロダクトライン化する単位を決める
5	フィーチャ定義	機種ごとの変動要因を定義する
6	変動点マップ	変動要因と設計要素の組合せ表を作る
7	可変性実装	機能確定時毎に分類し設計実装する